

# Chapitre 10

## Trigonométrie

### 1/ Lignes trigonométriques

#### a) Cosinus et sinus

##### Rappels

Soit  $(O; \vec{i}, \vec{j})$  un repère orthonormal direct (c'est-à-dire tel que  $(\vec{i}, \vec{j}) = \frac{\pi}{2} + 2k\pi$ ),  $\mathcal{C}$  le cercle trigonométrique de centre  $O$ .

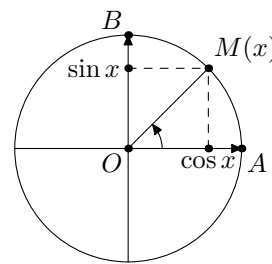
$A$  et  $B$  sont les points tels que  $\overrightarrow{OA} = \vec{i}$  et  $\overrightarrow{OB} = \vec{j}$ .

##### Définition

Pour tout réel  $x$ , il existe un unique point  $M$  de  $\mathcal{C}$  tel que  $x$  soit une mesure de l'angle  $(\vec{i}, \overrightarrow{OM})$ .

$\cos x$  est l'abscisse de  $M$  dans  $(O; \vec{i}, \vec{j})$ .

$\sin x$  est l'ordonnée de  $M$  dans  $(O; \vec{i}, \vec{j})$ .



##### Propriétés immédiates

##### Propriété

Pour tout  $x \in \mathbb{R}$  :

$$-1 \leq \cos x \leq 1$$

$$-1 \leq \sin x \leq 1$$

$$\cos(x + 2k\pi) = \cos x$$

$$\sin(x + 2k\pi) = \sin x$$

$$\cos^2 x + \sin^2 x = 1$$

##### Cosinus et sinus d'un angle orienté de vecteurs

Soit  $(\vec{u}, \vec{v})$  un angle orienté et  $x$  une de ses mesures. Les autres mesures de  $(\vec{u}, \vec{v})$  sont donc de la forme  $x + 2k\pi$ . Or  $\cos(x + 2k\pi) = \cos x$  et  $\sin(x + 2k\pi) = \sin x$ . On a donc la définition suivante :

##### Définition

Le cosinus (resp. le sinus) d'un angle orienté de vecteurs est le cosinus (resp. le sinus) d'une quelconque de ses mesures.

### b) Angles associés

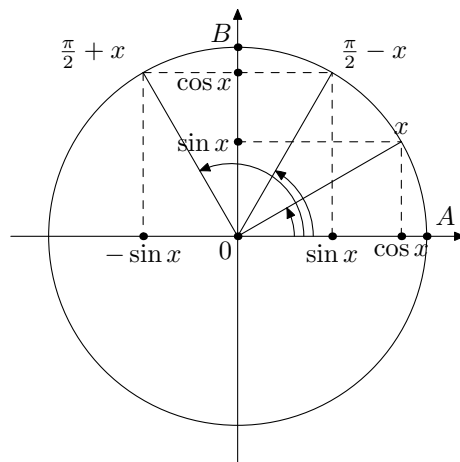
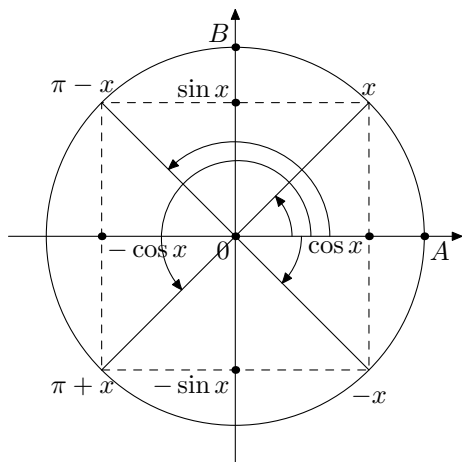
L'utilisation de symétries dans le cercle trigonométrique permet d'établir :

#### Propriété

Pour tout réel  $x$ ,

$$\begin{cases} \cos(-x) = \cos x \\ \sin(-x) = -\sin x \end{cases} \quad \begin{cases} \cos(x + \pi) = -\cos x \\ \sin(x + \pi) = -\sin x \end{cases} \quad \begin{cases} \cos(\pi - x) = -\cos x \\ \sin(\pi - x) = \sin x \end{cases}$$

$$\begin{cases} \cos\left(\frac{\pi}{2} - x\right) = \sin x \\ \sin\left(\frac{\pi}{2} - x\right) = \cos x \end{cases} \quad \begin{cases} \cos\left(\frac{\pi}{2} + x\right) = -\sin x \\ \sin\left(\frac{\pi}{2} + x\right) = \cos x \end{cases}$$



### c) Valeurs particulières

À l'aide de considérations géométriques, on peut obtenir les valeurs suivantes :

$x$	0	$\frac{\pi}{6}$	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\pi}{3}$	$\frac{\pi}{2}$	$\pi$
$\cos(x)$	1	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$	0	-1
$\sin(x)$	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	1	0

### d) Formules d'addition

#### Propriété

Quels que soient les nombres réels  $a$  et  $b$ ,

$$\cos(a - b) = \cos a \cos b + \sin a \sin b \quad (1) \quad \sin(a - b) = \sin a \cos b - \cos a \sin b \quad (3)$$

$$\cos(a + b) = \cos a \cos b - \sin a \sin b \quad (2) \quad \sin(a + b) = \sin a \cos b + \cos a \sin b \quad (4)$$

#### Démonstration

(1) : Soit  $(O; \vec{i}, \vec{j})$  un repère orthonormal,  $\mathcal{C}$  le cercle trigonométrique de centre  $O$  et  $A$  et  $B$  les points de  $\mathcal{C}$  tels que  $(\vec{i}, \overrightarrow{OA}) = a$  et  $(\vec{i}, \overrightarrow{OB}) = b$ .

Calculons de deux façons différentes le produit scalaire  $\overrightarrow{OA} \cdot \overrightarrow{OB}$

$$-\overrightarrow{OA} \cdot \overrightarrow{OB} = OA \times OB \times \cos(\overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OB})$$

$$\text{Or } (\overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OB}) = (\overrightarrow{OA}, \vec{i}) + (\vec{i}, \overrightarrow{OB}) + 2k\pi = -a + b + 2k\pi \text{ et } OA = OB = 1$$

$$\text{Ainsi } \overrightarrow{OA} \cdot \overrightarrow{OB} = 1 \times 1 \times \cos(b - a) = \cos(a - b)$$

– Les coordonnées de  $\overrightarrow{OA}$  sont  $\begin{pmatrix} \cos a \\ \sin a \end{pmatrix}$  et les coordonnées de  $\overrightarrow{OB}$  sont  $\begin{pmatrix} \cos b \\ \sin b \end{pmatrix}$

On a donc :  $\overrightarrow{OA} \cdot \overrightarrow{OB} = \cos a \cos b + \sin a \sin b$

Conclusion :  $\cos(a - b) = \cos a \cos b + \sin a \sin b$

(2) :  $\cos(a + b) = \cos(a - (-b)) = \cos a \cos(-b) + \sin a \sin(-b) = \cos a \cos b - \sin a \sin b$

(3) :  $\sin(a - b) = \cos\left(\frac{\pi}{2} - (a - b)\right) = \cos\left(\left(\frac{\pi}{2} - a\right) + b\right) = \cos\left(\frac{\pi}{2} - a\right) \cos b - \sin\left(\frac{\pi}{2} - a\right) \sin b = \sin a \cos b - \cos a \sin b$

(4) :  $\sin(a + b) = \sin(a - (-b)) = \sin a \cos(-b) - \cos a \sin(-b) = \sin a \cos b + \cos a \sin b$

### e) Formules de duplication

#### Propriété

Quel que soit le réel  $x$ ,

$$\cos(2x) = \cos^2 x - \sin^2 x = 2 \cos^2 x - 1 = 1 - 2 \sin^2 x \quad (5)$$

$$\sin(2x) = 2 \sin x \cos x \quad (6)$$

#### Démonstration

(5) : Quel que soit le réel  $x$ ,

$$\cos(2x) = \cos(x + x) = \cos x \cos x - \sin x \sin x = \cos^2 x - \sin^2 x$$

En utilisant les relations  $\sin^2 x = 1 - \cos^2 x$  et  $\cos^2 x = 1 - \sin^2 x$ , on obtient successivement :

$$\cos(2x) = 2 \cos^2 x - 1 \quad \text{puis} \quad \cos(2x) = 1 - 2 \sin^2 x$$

(6) : Quel que soit le réel  $x$ ,

$$\sin(2x) = \sin(x + x) = \sin x \cos x + \cos x \sin x = 2 \sin x \cos x$$

## 2/ Résolution d'équations

#### Propriété

Quels que soient les réels  $a$  et  $b$ ,

$$\cos a = \cos b \Leftrightarrow \begin{cases} a = b + k \times 2\pi \\ a = -b + k \times 2\pi \end{cases} \quad \text{et} \quad \sin a = \sin b \Leftrightarrow \begin{cases} a = b + k \times 2\pi \\ a = \pi - b + k \times 2\pi \end{cases}$$

Exemple : Résoudre dans  $] -\pi ; \pi[$  l'équation  $\sin\left(x - \frac{\pi}{3}\right) = \frac{1}{2}$

$$\begin{aligned} \sin\left(x + \frac{\pi}{3}\right) = \frac{1}{2} &\Leftrightarrow \sin\left(x - \frac{\pi}{3}\right) = \sin \frac{\pi}{6} \Leftrightarrow \begin{cases} x - \frac{\pi}{3} = \frac{\pi}{6} + k \times 2\pi \\ x - \frac{\pi}{3} = \pi - \frac{\pi}{6} + k \times 2\pi \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x = \frac{\pi}{2} + k \times 2\pi \\ x = \frac{7\pi}{6} + k \times 2\pi \end{cases} \end{aligned}$$

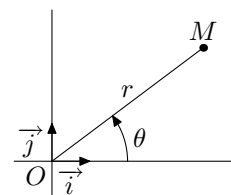
Sur l'intervalle  $] -\pi ; \pi[$ , on a  $\mathcal{S} = \left\{\frac{\pi}{2}; -\frac{5\pi}{6}\right\}$

### 3/ Repérage polaire

#### a) Coordonnées polaires d'un point

Soit  $(O; \vec{i}, \vec{j})$  un repère orthonormal direct. Si  $M$  est un point distinct du point  $O$  alors  $M$  peut-être repéré par l'angle  $\theta = (\vec{i}, \overrightarrow{OM})$  et la longueur  $r = OM$ .

Réciproquement, la donnée d'un couple  $(r; \theta)$  avec  $r > 0$  et  $\theta \in \mathbb{R}$  détermine un seul point  $M$  tel que  $\theta = (\vec{i}, \overrightarrow{OM})$  et  $r = OM$ .



#### Définition

Pour tout point  $M$  distinct de  $O$ , un couple  $(r; \theta)$  tel que  $\theta = (\vec{i}, \overrightarrow{OM})$  et  $r = OM$  est appelé couple de coordonnées polaires de  $M$  dans le repère polaire  $(O, \vec{i})$ .

#### b) Lien entre coordonnées cartésiennes et polaires

Soit  $(O; \vec{i}, \vec{j})$  un repère orthonormal direct.

#### Propriété

Si  $M$  est un point ayant pour coordonnées cartésiennes  $(x; y)$  dans le repère  $(O; \vec{i}, \vec{j})$  et pour coordonnées polaires  $(r; \theta)$  alors :

$$r = \sqrt{x^2 + y^2} ; \quad x = r \cos \theta ; \quad y = r \sin \theta$$

#### Démonstration

Notons  $\mathcal{C}$  le cercle trigonométrique de centre  $O$ . La demi-droite  $[OM)$  coupe  $\mathcal{C}$  en  $N$ . On a donc  $\overrightarrow{OM} = r\overrightarrow{ON}$ .

$N \in \mathcal{C}$  donc ses coordonnées cartésiennes sont  $(\cos \theta; \sin \theta)$ . Celles de  $M$  sont donc  $(r \cos \theta; r \sin \theta)$ .

Par unicité des coordonnées,  $x = r \cos \theta$  et  $y = r \sin \theta$ .

De plus  $OM^2 = x^2 + y^2$  et  $OM = r$  donc  $r^2 = x^2 + y^2$ .